

Examen de calcul différentiel ISIMA première année, 21 juin 2011,  
feuille recto verso

### 1 Exercice

Soit  $\Omega$  le demi-disque supérieur centre  $\bar{0}$  et de rayon  $R$ , et soit  $\Gamma$  son bord (à dessiner). Soit :

$$I = \int_{\Gamma} x^3 dy - y^3 dx.$$

1. Paramétrer  $\Gamma$ .
2. Calculer directement  $I$ . Vous vérifierez que  $\cos^4 t + \sin^4 t = \frac{3}{4} + \frac{1}{4} \cos(4t)$ .
3. Paramétrer  $\Omega$ .
4. Calculer  $I$  à l'aide de la formule de Green-Riemann. On rappelle que  $\int_{\Gamma} \vec{f} d\vec{r} = \int_{\Omega} \text{rot } \vec{f} d\Omega$ , et vous donnerez  $\vec{f}$  et  $\text{rot } \vec{f}$ .

### 2 Exercice

Soit  $f \in C^0([-1, 1])$ . On considère la formule d'intégration numérique :

$$J(f) = \alpha f\left(-\frac{2}{3}\right) + \beta f(0) + \gamma f\left(\frac{2}{3}\right) \approx \int_{-1}^1 f(s) ds \quad (1)$$

1. Déterminer les coefficients  $\alpha$ ,  $\beta$  et  $\gamma$  de sorte que la formule (1) soit exacte pour les polynômes de degré 3. La formule est-elle alors exacte pour les polynômes de degré 4?
2. Soit  $P$  le polynôme d'interpolation de Lagrange de  $f$  aux points  $-\frac{2}{3}$  et  $\frac{2}{3}$ . Donner les deux polynômes de Lagrange de base et l'expression de  $P$  dans cette base.
3. Retrouver l'expression du polynôme  $P$  par l'algorithme de Newton.
4. On ajoute le point  $(0, f(0))$ . Donner le polynôme de Newton associé.

### 3 Exercice

Dans cet exercice on considère le problème suivant, pour  $t \in [0, 1]$  :

$$y' = -ty^2, \quad y(0) = 2,$$

dont la solution exacte est  $y(t) = \frac{2}{1+tz}$ . Vous noterez  $h$  le pas de temps.

1. Représenter sur  $[0, 1]$ .
2. Donner le schéma d'Euler explicite.
3. Donner le schéma d'Euler implicite dont on rappelle qu'il est basé sur le développement limité  $u(t_1) = u(t_0) + (t_1 - t_0)u'(t_0) + o(t_1 - t_0)$  qu'on justifiera. On rappelle que nécessairement  $y_{n+1} \xrightarrow{h \rightarrow 0} y_n$ .
4. Pour un pas de temps  $h = 0.1$ , calculer les valeurs  $y_1$  données par Euler explicite, implicite, ainsi que la valeur exacte. On donne  $\sqrt{1.08} \simeq 1.039$  et  $\frac{2}{1.01} \simeq 1.98$ . Commentez.

.../ ...

#### 4 Exercice

Soit la courbe  $\vec{r}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ , où  $a < b$ , définie par  $\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} x(t) = t \\ y(t) = \frac{t^2}{\sqrt{2}} \\ z(t) = \frac{t^3}{3} \end{pmatrix}$ .

On note  $s$  un paramètre intrinsèque de la courbe. et on note  $\vec{q}$  la courbe définie par  $\vec{q}(s) = \vec{r}(t)$  quand  $s = s(t)$ .

1. Montrer que  $s'(t) = 1 + t^2$ .
2. Calculer  $\vec{q}'(s(t))$  en fonction de  $\vec{r}'(t)$ .
3. Calculer  $\vec{q}''(s(t))$  en fonction de  $\vec{r}'(t)$  et de  $\vec{r}''(t)$ . On ne demande de calculer ni  $\|\vec{q}'''(t)\|$  ni  $\vec{n}(t)$ .
4. Sachant que  $\vec{q}'(s(t))$  est parallèle à  $\vec{r}'(t)$ , calculer  $\vec{q}'(s) \wedge \vec{q}''(s)$  en fonction de  $t$ .
5. Calculer  $\|\vec{q}'(s) \wedge \vec{q}''(s)\|$  et en déduire que  $\vec{b}(s) = \frac{1}{(1+t^2)^{3/2}} \begin{pmatrix} t^2 \\ -\sqrt{2}t \\ 1 \end{pmatrix}$  quand  $s = s(t)$ .
6. Calculer  $\vec{b}'(s)$  et en déduire la torsion (le signe de la torsion sera donné par comparaison avec  $\vec{q}'''(t)$ ).