

# Examen Méthodes de Décomposition ISIMA 3F4

Jonas KOKO

18 mars 2003

**Exercice 1.** Soit  $\Omega$  un domaine borné de  $\mathbb{R}^2$  de bord  $\Gamma$ . On considère le problème

$$\rho u - \Delta u = f, \quad \text{dans } \Omega, \quad (1)$$

$$u = 0, \quad \text{sur } \Gamma, \quad (2)$$

où  $\rho > 0$ . On partitionne  $\Omega$  en 2 sous-domaines  $\Omega_1$  et  $\Omega_2$ , avec  $S = \Omega_1 \cap \Omega_2$  l'interface. Donner (sous forme variationnelle) une méthode de décomposition de domaine de type décomposition/coordination pour le problème (1)-(2).

**Exercice 2.** On se propose de résoudre le système

$$\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \quad (3)$$

par une méthode de décomposition. On suppose que  $\mathbf{x} = (x_1, x_2)^T$ . Ce qui induit une décomposition de la matrice et du second membre

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

Le système (3) devient alors

$$A_{11}x_1 + A_{12}x_2 = b_1, \quad (4)$$

$$A_{21}x_1 + A_{22}x_2 = b_2. \quad (5)$$

A noter que le système (4)-(5) n'est pas découplé.

Considérons maintenant le système découplé

$$A_{11}x_1 = b_1 - y_1, \quad (6)$$

$$A_{21}x_1 = b_2 - y_2. \quad (7)$$

- 1.- Dans quel cas les systèmes (4)-(5) et (6)-(7) ont la même solution ?
- 2.- Formuler le problème d'optimisation avec contraintes qui permet de résoudre (3) par une méthode de décomposition.
- 3.- Généraliser la formulation au cas  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_N)$ .
- 4.- Quel est le nombre idéal de sous-problèmes pour une machine disposant de  $P$  processeurs ?